

Programare susținere Proiecte de Disertație					
Secția: Sisteme de Conducere în Robotică					
Promoția 2012-2013					
Data: 02.07.2013					
Nr.crt.	Student	Tema proiectului de disertație	Coordonator științific	Secția	Ora
1	Barbu I. Daniel Ilie	Aplicații SCADA bazate pe CAD/CAM 3D	Prof. dr. ing. Dorian Cojocaru	SCR	8,15
2	Urlețeanu I. Ileana	Sisteme de acționare neconvențională pentru roboți hiper-redundanți	Prof. dr. ing. Dorian Cojocaru	SCR	8,30
3	Băbălău M. Alexandru	Modernizarea instalatiei freza longitudinală cu portal 3100	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	8,45
4	Băluță T. Maria Valentina	Detectia și localizarea defectelor în robotica	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	9,00
5	Ciobanu P. Daniela Ionela	Comanda la distanță a unui robot în coordonate antropomorfe	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	9,15
6	Durlă E. Irina	Comanda la distanță a unui RM cu sistem de locomotive pe roți	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	9,30
7	Strîmbeanu G. Daniel	Algoritmi pentru conducerea prin observeri distribuiți a unui robot hiper-redundat	Prof. dr. ing. Mircea Ivănescu	SCR	9,45
8	Ivancu N. Viorel Sorin	Implementarea unui sistem inteligent pentru eficientizarea consumurilor energetice într-un spațiu comercial	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	10,00
9	Selea Ș. George Adrian	Studiul proceselor automate din cadrul stației de epurare Facai	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	10,15
Pauză					
10	Stănculescu i. Mario Laurențiu	Masina automată și semi-automată de clipsuri M2016. Modernizarea instalatiei	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	10,45
11	Uțoiu (Marinescu) Mihaela Dana	Sisteme mecatronice cu aplicații în medicină	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	11,00
12	Cojoc D Marius	Aplicații cu robotul SCORBOTER5+	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	11,15
13	Ilinoiu C. Luigi Ionel	Robotul mobil WAD II. Reproiectarea sistemului de conducere și aplicații	Prof. dr. ing. Mircea Nițulescu	SCR	11,30
14	Pițurcă T.R. Ramona	Tehnologii moderne de fabricație	Prof. dr. ing. Mircea Nițulescu	SCR	11,45
15	Vijulie N. Iulian	Stația FESTO de îmbuteliere lichide	Prof. dr. ing. Mircea Nițulescu	SCR	12,00
16	Nicu C. Andrei Claudiu	Sistem mecatronic modular reconfigurabil	Prof. dr. ing. Nicu Bîzdoacă	SCR	12,15
17	Nigriny I. Paul	Interfață bazată pe AVR	Prof. dr. ing. Nicu Bîzdoacă	SCR	12,30
Pauză					
18	Pușcaș A. Raluca Mihaela	Visual Managementul și controlul sistemelor mecatronice prin intermediul interfețelor HMI și WIN CC FLEXIBLE	Prof. dr. ing. Nicu Bîzdoacă	SCR	13,00
19	Turturea I. Verona	Sisteme mecatronice bazate pe microcontrolere	Prof. dr. ing. Nicu Bîzdoacă	SCR	13,15
20	Ursu P. Cătălin Marian	Locomoția roboților pășitori. Proiectarea grafică a unui robot pășitor biped pentru entertainment	Ș.L. Dr. ing. Cristina Reșceanu	SCR	13,30
21	Ciuteanu M. Ioan Cristian	Sistem mecatronic de sortare cu un automat programabil	Prof. dr. ing. Dorin Popescu	SCR	13,45
22	Ilie E. Andreea	Analizor logic pentru automate programabile	Prof. dr. ing. Dorin Popescu	SCR	14,00
23	Urziceanu F. Ionuț Andrei	Studiul și implementarea unor sisteme de analiză și asistență motrice în domeniul bioingineriei medicale	Prof. dr. ing. Dorin Popescu	SCR	14,15
24	Stochițiu D. Constantin Cristian	Linie robotizată într-o instalație de sudare	Prof. dr. ing. Viorel Stoian	SCR	14,30
Prezentare lucrări experimentale					
Susținerea proiectelor se va desfășura în Laboratorul E-Mec. Absolvenții trebuie să fie prezenți cu 60 de minute înaintea orei programate.					
Page 1					
Secretar comisie: Ș.L. dr. ing. Ionuț Reșceanu					