

## Programare susținere proiecte de diplomă AIA+ISM - Sesiunea iulie 2013

**08.07.2013 Luni**

Nr. crt.	Nume și prenume	Titlu proiect	Coordonator științific	Ora
1.	Filip I. Mihai ADRIAN	Aplicații robot PC BOT 914.	prof.univ.dr.ing.Dorin POPESCU	09.00
2.	Sfetcu C. Daniel-Constantin	Aplicații cu ARDUINO.	prof.univ.dr.ing.Dorin POPESCU	09.15
3.	Stoian R.I. Romeo Gabriel	Aplicații cu ARDUINO.	prof.univ.dr.ing.Dorin POPESCU	09.30
4.	Dragu D. Laurențiu-Agnus	Modelarea și simularea sistemelor de comunicații.	prof.univ.dr.ing.Eugen IANCU	09.45
5.	Dunoiu Șt. Georgică-Daniel	Detectia și localizarea defectelor în sistemele dinamice.	prof.univ.dr.ing.Eugen IANCU	10.00
6.	Jianu H. Eugen	Modelarea și simularea sistemelor de transmisie.	prof.univ.dr.ing.Eugen IANCU	10.15
7.	Brătan Gh.P. Marius	Sisteme de monitorizare la domiciliu pentru persoane vârstnice (2).	prof.univ.dr.ing.Eugen IANCU	10.30
8.	Dumitrescu A.D. Laura-Cristina	Sisteme de monitorizare la domiciliu pentru persoane vârstnice(1).	prof.univ.dr.ing.Eugen IANCU	10.45
9.	Bădău I. Gabriela Alexandra	Aplicație WEB.	șef. l.dr.ing.Ionuț REȘCEANU	11.00
10.	Cocoș Gh. Cristina Alina	Cum se realizează o emisiune TV?	șef. l.dr.ing.Ionuț REȘCEANU	11.15
11.	Ilie A. Bogdan Mihai	Reproducerea virtuală și animația robotului ADEPT COBRA S600.	șef. l.dr.ing.Ionuț REȘCEANU	11.30
12.	Seceanu, C., Marius Adrian	Simulare 3D despre operarea și acționarea robotului MITSUBISHI RV2 AJ.	șef. l.dr.ing.Ionuț REȘCEANU	11.45
13.	Lăja M. Ciprian-Florinel	Reglarea nivelului la instalația FESTO utilizând LABVIEW.	asist.dr.ing.Virginia RĂDULESCU	12.00
14.	Papuc D. Ionuț	Metode de discretizare a sistemelor continue pentru obținerea algoritmilor numerici de reglare.	prof.univ.dr.ing.Emil PETRE	12.15
15.	Sălceanu V. Radu-Ionel	Modalități de acordare a reguletoarelor PID.Studiu de caz:Reglarea debitului și temperaturii pe instalația FESTO-MPSA-PA Compact WORKSTATION.	prof.univ.dr.ing.Emil PETRE	12.30
16.	Veringu Șt. Marius-Dumitru	Modalități de acordare a reguletoarelor PID.Studiu de caz:Reglarea nivelului și presiunii pe instalația "FESTO MPS-PA COMPACT WORKSTATION".	prof.univ.dr.ing.Emil PETRE	12.45
<b>Pauză</b>				
17.	Anghel M. Grigore-Alin	Controlul instalației FESTO didactic utilizând modulul EDUTRAINER	asist.dr.ing.Florin STÎNGĂ	14.30
18.	Ciovică D. Mariana-Iuliana	Controlul instalației FESTO utilizând mediul MATLAB/SIMULINK	asist.dr.ing.Florin STÎNGĂ	14.45
19.	Dincă M. Luana-Ștefana	Controlul în timp real al instalației Quanser Heatflow utilizând placa de dezvoltare DSPACE 1104.	asist.dr.ing.Florin STÎNGĂ	15.00
20.	Alec G. Corina-Elena	Design lateral control Law for Aerosonde UAV.	prof.univ.dr.ing.Dan POPESCU	15.15
21.	Pavelescu A. Adina	Stabilizarea unui Quadrotor folosind un GPS.	prof.univ.dr.ing.Dan POPESCU	15.30
22.	Pițigoi S.E. Constantin-Lucian	Stabilizarea unui quadrirotor utilizând un GPS.	prof.univ.dr.ing.Dan POPESCU	15.45
23.	Stana M. Daniel	Longitudinal attitude dynamics stabilization of a convertible M.A.V.	prof.univ.dr.ing.Dan POPESCU	16.00
24.	Stănoi G. Oana	Stability analysis in discrete time of a coaxial helicopter catapulted in the transition phase.	prof.univ.dr.ing.Dan POPESCU	16.15

## 09.07.2013 Marți

Nr. crt.	Nume și prenume	Titlu proiect	Coordonator științific	Ora
25.	Păun I. Florin Cristian	Sistem de automatizare tip Smart House.	prof.univ.dr.ing.Nicu BÎZDOACĂ	08.30
26.	Amza Gh. Ionuț Cătălin	ICompany Platformă Software pentru aplicații de oferte a locurilor de muncă.	prof.univ.dr.ing.Nicu BÎZDOACĂ	08.45
27.	Dima C. Alexandru-Ionuț	Aplicații pentru controlul temperaturii într-o încălzire.	asist.dr.ing.Virginia RĂDULESCU	09.00
28.	Căpitănescu, L., Radu-Marius-Mihai	Modelarea și identificarea unor procese hidraulice.	șef l.dr.ing.Dorin ȘENDRESCU	09.15
29.	Ciurilă I. Gheorghe-Cristian	Modelarea motorului de curent continuu.	șef l.dr.ing.Dorin ȘENDRESCU	09.30
30.	Ilinca I. Costinel-Valentin	Modelarea și controlul unor instalații LABVOLT.	șef l.dr.ing.Dorin ȘENDRESCU	09.45
31.	Nicolae D. Nicușor-Cristian	Simularea sistemului de iluminare și semnalizare a unui vehicul folosind Microcontrolerul PIC 18F2455.	șef l.dr.ing.Dorin ȘENDRESCU	10.00
32.	Roșca F. Ionuț-Daniel	Implementarea legilor de reglare pe amplificatoare operaționale	șef l.dr.ing.Dorin ȘENDRESCU	10.15
33.	Pătru D. Sorin Mihai	Aplicații de instrumentație virtuală cu aparatură portabilă.	șef l.dr.ing.Monica ROMAN	10.30
34.	Crișu C. Andrei Cristian	Aplicații grafice în LABVIEW.	șef l.dr.ing.Monica ROMAN	10.45
35.	Oprîta I. Ionuț Lucian	Implementare filtre numerice și analogice utilizând platforma NI ELVIS.	șef l.dr.ing.Monica ROMAN	11.00
36.	Nicolcea I. Gheorghe-Cristian	Proiectarea legilor de reglare automată cu metode frecvențiale.	prof.univ.dr.ing.Dan SELIȘTEANU	11.15
37.	Vlăduți A. Andreea	Aplicații de instrumentație virtuală cu platformă NI ELVIS.	prof.univ.dr.ing.Dan SELIȘTEANU	11.30
38.	Ataman M. Gabriel	Metode de prelucrare a imaginilor în aplicațiile multimedia.	asist.drd.ing.Florin MANTA	11.45
39.	Florea I. Bogdan-Ionel	Metode de detecție a mișcării în secvențe de imagini.	asist.drd.ing.Florin MANTA	12.00
40.	Mogoșeanu L. Nicușor	Metode de localizare a feței pentru urmărirea mișcărilor oculare.	asist.drd.ing.Florin MANTA	12.15
<b>Pauză</b>				
41.	Stan C. Ștefan-Mădălin	Aplicație Web pentru gestionarea resurselor unui server virtual.	conf.univ.dr.ing.Daniela DANCIU	14.00
42.	Iordache C. Andrei-Cosmin	Prelucrări avansate ale filmelor video cu Adobe Premiere PRO.	conf.univ.dr.ing.Daniela DANCIU	14.15
43.	Slăvulete D. Bianca	Aplicație informatică multimedia pentru WEB enciclopedie on-line.	conf.univ.dr.ing.Daniela DANCIU	14.30
44.	Oagănă M. Luminița	Realizare film de scurt-metraj;Scenariu,regie,filmare și montare: "Lasă-mă aici!"	conf.univ.dr.ing.Daniela DANCIU	14.45
45.	Matei S. Sorin-Cristian	Bazele unei aplicații WEB de socializare.	conf.univ.dr.ing.Daniela DANCIU	15.00
46.	Birin P. Marian-Mirel	Realizare film de scurt metraj;Scenariu,regie,filmare și montare:"Teniși"	conf.univ.dr.ing.Daniela DANCIU	15.15
47.	Doiu T. Ionel-Cristian	Autoevaluare multimedia.	conf.univ.dr.ing.Daniela DANCIU	15.30
48.	Ciurezu B. Daniel Aurelian	Controlul în timp real al Instalației Qanser HFLC.	prof.univ.dr.ing.Cosmin IONETE	15.45
49.	Lican Gh. Constantin	Controlul instalației FESTO didactic compact WORKSTATION cu ajutorul TRK-MPC5604B	prof.univ.dr.ing.Cosmin IONETE	16.00
50.	Radu M. Ionuț-Cristian	Controlul instalației FESTO didactic compact WORKSTATION cu ajutorul TRK-MPC 5604B.	prof.univ.dr.ing.Cosmin IONETE	16.15
51.	Anghel L. Marius Dan	Mașinuță inteligentă cu micro controler FREESCALE.	prof.univ.dr.ing.Cosmin IONETE	16.30
52.	Petroianu E. Marius Sorin	Mașina inteligentă cu microcontroler FREESCALE.	prof.univ.dr.ing.Cosmin IONETE	16.45

**10.07.2013 Miercuri**

Nr. crt.	Nume și prenume	Titlu proiect	Coordonator științific	Ora
53.	Comănescu N. Octavian	Conducerea numerică cu calculatorul a unui echipament de găurire PCB.	prof.univ.dr.ing.Cosmin IONETE	08.30
54.	Grosu M. Ionuț-Alexandru	Sistem de afișare matricial în tehnologie LED.	Prof.univ.dr.ing. Sorin NICOLA	08.45
55.	Geangoș V. Valentin	Sistem de achiziție și conducere realizat cu echipamente national instruments.	prof.univ.dr.ing.Dan SELIȘTEANU	09.00
56.	Primejde R. Sorin	Aplicații de instrumentație virtuală cu LABWINDOWS/CVI.	prof.univ.dr.ing.Dan SELIȘTEANU	09.15
57.	Stăncioiu I. George-Marius	Proiectarea asistată de calculator a unui sistem de reglare automat.	prof.univ.dr.ing.Dan SELIȘTEANU	09.30
58.	Renghea I. Radu Ionuț	Sisteme de achiziție implementate cu national instruments 6251.	șef l.dr.ing.Monica ROMAN	09.45
59.	Ilieș R. Iulian Cătălin	Aplicații cu NI ELVIS Trainer (QNET DC Motor & QNET HVAC Trainer).	șef l.dr.ing.Monica ROMAN	10.00
60.	Constantinescu B.V. Radu Lucian	Modelarea și simularea unor sisteme electromecanice cu platforma NI ELVIS.	șef l.dr.ing.Monica ROMAN	10.15
61.	Nicu P. Alexandra-Sorina	Utilizarea microcontrolerelor în conducerea roboților mobili.	prof.univ.dr.ing Dorian COJOCARU	10.30
62.	Dolana N. Cristina-Nicoleta	Controlul în timp real al instalației Quanser HEATFLOW,utilizînd placa de dezvoltare DS PIC PRO4.	asist.dr.ing.Florin STÎNGĂ	10.45
63.	Epure C. Valentin-Marin	Controlul instalației FESTO didactic utilizând mediul MATLAB/SIMULINK.	asist.dr.ing.Florin STÎNGĂ	11.00
64.	Vîlvoi M. Andreea-Mariela	Modelarea și controlul roboților pendulari.	prof.univ.dr.ing.Viorel STOIAN	11.15
65.	Cațan V. Andreea-Irina	Proiectarea unui site pentru Clinica Corall.	prof.univ.dr.ing.Viorel STOIAN	11.30
66.	Găneșanu A. Dragoș	Animație 3D care integrează tehnici avansate de grafică 2D și 3D.	șef l.dr.ing.Răzvan TĂNASIE	11.45
67.	Bănică A.S. Alaia	Animație 3D care integrează tehnici avansate de grafică 2D și 3D.	șef l.dr.ing.Răzvan TĂNASIE	12.00
68.	Lemeni V.C. Mihaela	Animație 3D care integrează tehnici avansate de grafică 2D și 3D.	șef l.dr.ing.Răzvan TĂNASIE	12.15
<b>Pauză</b>				
69.	Tortolea-Nicu D. Ionel	Controlul proceselor utilizând sistemul 1768 Compact Logix.	asist.dr.ing.Florin STÎNGĂ	14.00
70.	Vlad V. Constantin	Controlul proceselor utilizând sistemul 1768 Compact Logix.	asist.dr.ing.Florin STÎNGĂ	14.15
71.	Mazilu D. Ștefăniță-Adi	Aplicații pentru controlul temperaturii într-o incintă.	asist.dr.ing.Virginia RĂDULESCU	14.30
72.	Bobonete S. Radu-Dumitru	Controlul turației unui motor.Aplicație stand de lucru DC-MOTOR.	asist.dr.ing.Virginia RĂDULESCU	14.45
73.	Chirea M. Sergiu-Nicușor	Controlul poziției unui motor.Aplicație stand de lucru DC-MOTOR.	asist.dr.ing.Virginia RĂDULESCU	15.00
74.	Zamfir N. Roky Ionuț	Interfața microprocesor robot.	prof.univ.dr.ing.Ilie DIACONU	15.15
75.	Gheorghe Gh. Ilie	Modelarea și conducerea robotului in spațiul configurațiilor.	prof.univ.dr.ing.Viorel STOIAN	15.30
76.				

**Susținerea proiectelor se va desfășura în sala 211.**

**Absolvenții trebuie să fie prezenți cu 60 de minute înaintea orei programate.**

**Absolvenții care prezintă lucrări de pe alte dispozitive decât cele puse la dispoziție de către facultate au obligația să se prezinte înaintea sesiunilor de lucrări pentru a se asigura de bunul mers al lucrurilor**

Secretar comisie,  
Asist.dr.ing. Virginia Radulescu