

Rezultate susținere proiecte de diplomă
Sesiunea iunie - iulie 2013-2014

Miercuri, 02 iulie 2014

Nr.	Nume	Titlul lucrării	Coordonator	Nota 1 proiect	Nota 2 intrebari	Medie	Sectie
1.	BĂLUȚĂ-CUJBĂ, V., MIHAI	Sistem mecatronic multiuser configurabil pentru habitacul automobilului	BÎZDOACĂ, NICU (Prof.univ.dr.ing.)	10	10	10	Robotica
2.	FIRU, M., ADRIAN-GEORGE	Interfata om-masina multiuser configurabil pentru industria automotivă	BÎZDOACĂ, NICU (Prof.univ.dr.ing.)	10	10	10	Robotica
3.	ANDRIȚOIU, I., DAN	Sistem aerian fara pilot (UAS)	BÎZDOACĂ, NICU (Prof.univ.dr.ing.)	10	10	10	Mecatronica
4.	BĂZĂVAN, M., LIDIA-CRISTINA	Ghimbal tri-axial. Sistem de urmarire imagistica a tintelor bazate pe ghimbal	BÎZDOACĂ, NICU (Prof.univ.dr.ing.)	10	10	10	Mecatronica
5.	BADEA, N., TOMA-NICUȘOR	Conducerea unui robot de sudură prin puncte	DIACONU, ILIE (Prof.univ.dr.ing.)	6.5	7	6.75	Robotica
6.	POPOVICI, D., ANDREI-ALEXANDRU	Algoritmi de conducere fuzzy	DIACONU, ILIE (Prof.univ.dr.ing.)	5	7	6	Robotica
7.	DIACONU, N., IONUȚ-ALIN	Structura generală a unui robot de sudură	DIACONU, ILIE (Prof.univ.dr.ing.)	7	7	7	Mecatronica
8.	BĂLAN, ȘT., IONUȚ-ALEXANDRU	Prelucrarea cu avans adaptiv pe freze cu comandă numerică	DIACONU, ILIE (Prof.univ.dr.ing.)	4	4	4	Mecatronica
9.	VLADU IONUȚ MIHAI	Programarea comenzilor numerice în APT-RCV	DIACONU, ILIE (Prof.univ.dr.ing.)	6.5	6.5	6.5	Mecatronica
10.	BUȘCĂ, N., HORĂȚIU-IONUȚ	Aplicații de inspecție vizuală și sortare automată utilizând robotul Adept	MANTA, FLORIN (Asist.univ.dr.ing.)	9	8	8.5	Robotica
11.	TRUȘCĂ, GH., ȘTEFĂNIȚĂ-FLORIAN	Sistem de navigație cu evitarea obstacolelor pentru roboți mobili	MANTA, FLORIN (Asist.univ.dr.ing.)	10	8	9	Robotica
12.	POPESCU, D., IONEL-ALEXANDRU	Conducerea telecomandată unui robot mobil pe o traiectorie dorită	RESCEANU, CRISTINA (Șef lucr.dr.ing.)	9	8	8.5	Mecatronica
13.	URZICIANU, F., CĂTĂLIN-IULIAN	Realizarea și conducerea unui robot mobil	POPESCU, DORIN (Prof.univ.dr.ing.)	10	9	9.50	Robotica

14.	MIHAI, T., ALEXANDRU-CRISTIAN	Home automation - aplicație cu automat programabil	POPESCU, DORIN (Prof.univ.dr.ing.)	10	10	10	Mecatronica
15.	PREDESCU, I., IONUȚ-MARIAN	Automat de cafea comandat de un automat programabil	POPESCU, DORIN (Prof.univ.dr.ing.)	10	10	10	Mecatronica
16.	SIMIONESCU, C., LIVIU-CĂTĂLIN	Home automation - aplicație cu microcontroller	POPESCU, DORIN (Prof.univ.dr.ing.)	10	10	10	Mecatronica
17.	ȘIPEANU, C., MIHAI	Modelarea și conducerea la distanță a unui robot mobil	STOIAN, VIOREL (Prof.univ.dr.ing.)	10	10	10	Mecatronica
18.	STANCIU, G., ION	Studiul robotizării lucrărilor din agricultură	STOIAN, VIOREL (Prof.univ.dr.ing.)	6.5	7	6.75	Mecatronica
19.	RĂSCOL, M.V., ȘTEFAN-VLAD	Conducerea unui robot RR prin metoda DTMF într-o aplicație industrială de sudare	STOIAN, VIOREL (Prof.univ.dr.ing.)	8.5	7.5	8	Mecatronica

Presedinte Comisie,
Prof.dr.ing. Mircea Nițulescu

Secretar Comisie
Asist.dr.ing. Florin Manta