

Universitatea din Craiova
Facultatea de Automatică, Calculatoare și Electronică
Specializările: Mecatronică, Robotică

Programare pentru susținerea Examenului de diplomă
Sesiunea Iulie 2017

Vineri, 07 iulie 2017

Nr.	Nume	Titlul lucrării	Coordonator	Specia- lizarea	Ora
1.	ILIE R.C. ALEXANDRA-MIHAELA	Conducerea cu AP Mitsubishi a unor sisteme mecatronice din cadrul FMS-200	Prof.univ.dr.ing. POPESCU, DORIN	MCT	08.00
2.	MUNTEANU M.T. ANELISE-DANIELA	Conducerea sistemelor mecatronice cu un AP	Prof.univ.dr.ing. POPESCU, DORIN	MCT	08.20
3.	NICĂ M. ROBERT-CĂTĂLIN	Programarea robotului Mitsubishi RV-2AJ	Prof.univ.dr.ing. POPESCU, DORIN	MCT	08.40
4.	PÎRVU, I., MARIUS-BOGDAN	Dezvoltarea unui joc folosind plăcuța Arduino	Șef lucr.dr.ing. REȘCEANU, IONUȚ CRISTIAN	ROB	09.00
5.	BÎZOI, G., NICOLAE-LIVIU	Proiectarea și realizarea unor componente robotice cu ajutorul unei imprimante 3D	Prof.univ.dr.ing. POPESCU, DORIN	ROB	09.20
6.	NICOLA, L.C., RADU-ALEXANDRU	Conducerea unor sisteme mecatronice cu ajutorul automatelor programabile Festo	Prof.univ.dr.ing. POPESCU, DORIN	ROB	09.40
7.	IORDAIGHE, I., ILIE-ALIN	Aplicatii cu robotul CYE	Prof.univ.dr.ing. COJOCARU, DORIAN	ROB	10.00
8.	MARCU M. MIHAELA-OTILIA	Optimizarea parametrilor la roboții electrostatici din linia de vopsitorie MAGNA, Craiova	Prof.univ.dr.ing. NIȚULESCU, MIRCEA DORIAN IOAN	MCT	10.20
9.	MIHAI A.I. EDUARD	Proiectarea unei matrice de led-uri multifuncțională pentru aplicații diverse	Prof.univ.dr.ing. STOIAN, GHEORGHE VIOREL	MCT	10.40
10.	DINCĂ S. COSTIN-DANIEL	Robot mobil cu braț robotic pentru preluarea pieselor și depunerea lor în alt punct	Șef lucr.dr.ing. MANTA, LIVIU-FLORIN	MCT	11.00
11.	IACOB S. GABRIEL-COSTINEL	Robot hexapod, ocolitor de obstacole	Șef lucr.dr.ing. MANTA, LIVIU-FLORIN	MCT	11.20
12.	PĂTRU O. OPRIȚĂ-EMANUEL	Robot care își menține balansul (echilibrul)-Pendul invers	Șef lucr.dr.ing. MANTA, LIVIU-FLORIN	MCT	11.40
13.	PITROACĂ A. ROBERT-DANIEL	Robot mobil cu braț robotic pentru preluarea pieselor și depunerea lor în alt loc	Șef lucr.dr.ing. MANTA, LIVIU-FLORIN	MCT	12.00
14.	ENACHE, G.C., CRISTIAN-FLORIN	Robot mobil autonom (Line Follower)	Șef lucr.dr.ing. MANTA, LIVIU-FLORIN	ROB	12.20
15.	BĂLAN, G.F., DRAGOȘ-ALEXANDRU	Robot de sortare a discurilor în funcție de culoare	Prof.univ.dr.ing. BÎZDOACĂ, NICU-GEORGE	ROB	12.40

16.	ENE, L., ȘTEFAN-DANIEL	Sistem de localizare/identificare a autovehiculelor într-un spațiu de parcare și depozitare	Prof.univ.dr.ing. BÎZDOACĂ, NICU-GEORGE	ROB	13.00
17.	IORDAN I. MIHAIL-FLORIN	Structuri robotice colaborative	Prof.univ.dr.ing. BÎZDOACĂ, NICU-GEORGE	MCT	13.20
18.	VASILE S.M. ALEX-ANDREI	Sistem de localizare/identificare a autovehiculelor într-un spațiu de parcare și depozitare	Prof.univ.dr.ing. BÎZDOACĂ, NICU-GEORGE	MCT	13.40
Prezentare lucrări practice 14.20 Comunicarea rezultatelor examenului de diploma: ~16.00					

Secretarul comisiei de examen de finalizare a studiilor pentru specializările Mecatronică și Robotică
S.l.dr.ing. Manta Florin